



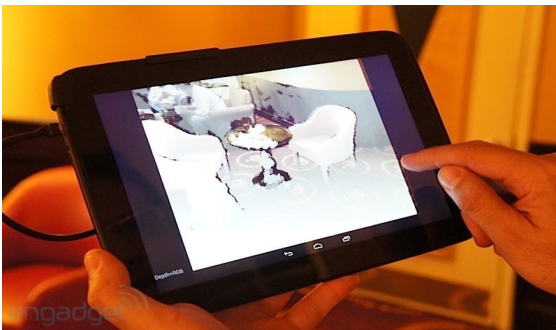
# SLAM!



Proposta di **Tesi** di Maggiore Impegno

nell'ambito del **3D Mobile Computing**.

Il lavoro si svolgerà presso il Laboratorio di Visione Artificiale **CVLab** del DISI e consisterà nella creazione di una **app Android** (SLAM!) per la **ricostruzione 3D** in tempo reale mediante dati **RGB-D**.



Verrà utilizzato in via esclusiva **CAPRI**, il nuovo sensore 3D per sistemi mobili di **PrimeSense** - [www.primesense.com](http://www.primesense.com) (già produttrice della camera **Kinect**), congiuntamente ai sistemi di acquisizione già disponibili sul device.

È raccomandata la conoscenza del linguaggio **Java**, **C/C++** e una minima esperienza con la piattaforma **Android**.

Sono utili, ma non richieste, conoscenze di **Computer Vision**:

- modello della camera
- descrittori 2D
- libreria OpenCV



Per maggiori **informazioni** contattare:

Prof. Luigi Di Stefano [luigi.distefano@unibo.it](mailto:luigi.distefano@unibo.it)

051 2093 546

Dott. Nicola Fioraio [nicola.fioraio@unibo.it](mailto:nicola.fioraio@unibo.it)

051 2093 545